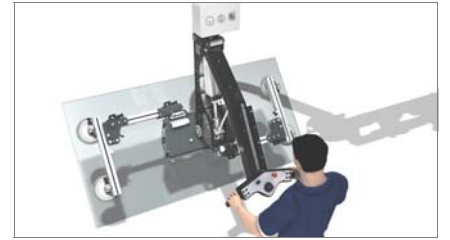


平衡系统

01



工件吸住

02

Zero-G 玻璃机械手



ZERO-G 是气动机械手，专用于安全地搬运平板玻璃或者门窗。通过工件吸住装置，可以随时控制工件的广泛搬运范围。人机工程学设计能够确保倾斜与旋转移动，以便提高工作的快速性和灵活性。吸盘吸住系统和重量平衡系统允许往两个方向移动，在 6.000 mm 直径的面积内。自稳定的支架允许随便行动在厂房内。

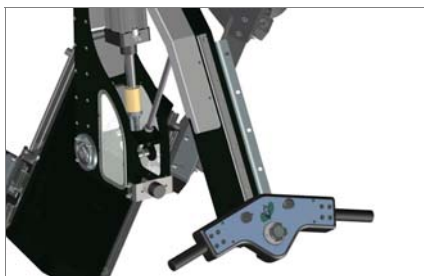
气动功能

03



人机工程学设计

04



自稳定支架

05



Zero-G

玻璃机械手

01 平衡系统

通过安装于轴承和滚珠平行导轨的推动装置，平衡系统在任何位置以及在整个行程能够确保垂直载荷的完整平衡。通过手动设置的转换开关，或者按钮启动的平衡系统(任选的)，可以把产品重量置零。

机械手的移动，非常流动和畅通；产品重量找平之后，操作人员可以便利地操作。

机械手三轴上配有停车制动器。制动器的控制，位于控制板。操作人员启动制动器之后，设备保持其位置而不动。

02 工件吸住

通过真空系统控制的吸盘，工件的吸住很简单而且快速。通过控制吸盘位置的系统，ZERO-G 能够搬运不同形状的工件。放开工件的操作，非常安全。通过专用装置，工件先靠住，然后放开，以免误差操作引起的任何故障。

03 气动功能

ZERO-G 允许独立的操作，操作人员将工件可以进行 180° 的气动倾斜或 90° 气动旋转。两个功能都是控制板上直接控制的，相成功能允许从三角架 或者倾斜支架吸住工件。

除了吸盘的独立调节之外，ZERO-G 250 款式还有一个功能，通过控制盘上的转换开关，可以排除四个吸盘中的两个，这样可以吸住长斋工件。为了确保载荷的安全提升，该设备配有减载重的自动装置。使用两个吸盘的时候，该装置就启动，以免提升重量太大的工件。

另外，还有一个空气存储器，在供气系统突然缺少压力的情况下，可以安全地进行载荷支撑。

04 人机工程学设计

专门设计的控制盘，使用方便而有效的。控制开关的便利和直观位置，使操作人员立即可以学会而利用 Zero-G 的功能，往任何方向安全、不费力地搬运工件。为了适应工作条件，控制板可以滑动，这样操作人员可以选择最方便的工作姿势。控制板上还有吸住、放开、重量置零调节、气动倾斜和气动旋转、制动器开关。

05 自稳定支架

除了地面固定的支架之外，Emmegi 还推荐自稳定支架。安装之后，机械手和支架系统可以在工厂内移动而在靠近气动系统的接头之处随便使用。自稳定支架配有叉车之处以便使用铲车来搬运。

功能	ZERO-G 150	ZERO-G 250
地面固定的支撑柱	•	•
自稳定支架的支撑柱	任选的	任选的
转换开关的平衡系统	•	•
按钮启动的平衡系统	任选的	任选的
气动倾斜，以搬运门窗（从水平到垂直位置）	0 ÷ 90°	0 ÷ 90°
工件气动旋转	0 ÷ 180°	0 ÷ 180°
技术参数		
装载能力 (kg)	150	250
最大工作半径 (mm)	3000	2750
吸住/放开高度 (mm)	0 ÷ 1500	0 ÷ 1500
吸住的吸盘数量	2	4
可以排除的吸盘数量	-	2
工作压力 (bar)	7	7
门窗最小尺寸 (mm)	1200 x 400	1200 x 800
门窗最大尺寸 (mm)	2200 x 1000	2500 x 2000